

PRÉREQUIS DU WORKSHOP

Veillez respecter scrupuleusement les versions demandées.

UBUNTU



1. Installer Ubuntu 20.04.1 LTS (Focal Fossa)



Choisir un ordinateur récent si possible (core i7)

Télécharger l'ISO Ubuntu puis le flasher sur une clé USB

Installer via la clé sans écraser Windows (installer à côté)

Note : Ne faites pas cette installation sur une machine virtuelle

ROS



2. Installer ROS Noetic



a. Démarrer Ubuntu 20.04 et installer ROS "desktop-Full"

b. Aller jusqu'à 1.5 « Environment setup » compris

c. Créer un workspace « catkin_ws » avec [ce tutoriel](#)

d. Installer MoveIt « binary install » avec [ce tutoriel](#)

ROSCORE



3. Vérifier les prérequis

Ouvrez l'application "Terminal" et tapez :

source /opt/ros/noetic/setup.bash puis **roscore**

Si roscore démarre sans erreur, vous avez terminé

Appuyer sur Ctrl+C pour fermer roscore



4. Installer le client lourd Teams sur Ubuntu

Besoin d'aide ?

Demandez à support@ros4.pro